

Zápis 13. stretnutia tímu Androids

Autor zápisu: Bc. Andrej Minárik
Dátum: 14.02.2011
Čas: 13:15 – 14:00
Prítomní: vedúci: Ing. Ivan Kapustík
členovia tímu: Bc. Juraj Belanji
Bc. Miroslav Hruška
Bc. Roman Kováč
Bc. Andrej Minárik
Bc. Veronika Wolfová

Miestnosť: D1
Téma: Plánovanie najbližších činností v troch oblastiach – framework, pohyby, plánovanie pohybov. IIT.SRC. Vyhovujúci čas pre stretnutia.

Priebeh:

- Prvé stretnutie v LS.
- Ing. Kapustík začal témou IIT.SRC – robieva sa cca 40-45 min prezentácia RoboCup-u
 - 04.05.2011 je konferencia.
 - Cieľ prezentácie – najmä zaujať, upútať.
 - Na začiatku prezentácie môže byť aj nejaká všeobecná časť o RoboCup-e (RC Rescue, ...).
 - Možno prídu aj bývalí riešitelia RC.
 - Treba sa dohodnúť s druhým tímom.
 - Videá, kopy, pózy, pády (tie bavia ľudí ☺), voľný štýl, ...
 - Čomu sme sa venovali, ale neisť príliš do technických detailov.
 - Mohol by sa pripraviť aj plagátik (na chodbu a tak...).

Zhrnutie doteraz urobenej práce a najbližšieho plánu

- Stav projektu zostáva tak, ako bol odprezentovaný na konci ZS.
- Miro a Roman budú pokračovať vo Frameworku
 - Bolo by vhodné naplánovať ďalšie kroky.
- Veronika a Andrej – pokračovať v tvorbe pohybov, do 2-3 týždňov dokončiť
 - Spísať presne, ktoré treba dokončiť a ktoré sú hotové.
- Juro – bude sa venovať plánovaciemu modulu + gyroskopu (pozrieť aj na prácu druhého tímu).
- Plánovanie – prepájanie pohybov by nemalo byť príliš statické, urobiť tak, aby to bolo dostatočne dynamické, modifikovateľné (napr. možnosť pridať pohyby iných tímov)
 - Ktoré z mojich n otáčaní zvolím, aby som sa dostal kam chcem?
 - Niečo na štýl kompozície webových služieb – sú opísané a na základe toho sa spájajú -> pridať k pohybov nejaké vlastnosti (Koľko trvá? Aký je stabilný?).
- Ďalšie stretnutie – plán na najbližšie tri týždne.
- K podrobnému plánu – pridať do plánu odkazy číslami na úlohy v zápisniciach.
- Projektový denník treba v TP zachovať, dotProject je otázny.

Pohybový mechanizmus

- Chceme pohybový mechanizmus prerábať, aby bol parametrizovateľný (za behu), stabilnejší?
 - Asi by to znamenalo prerobiť úplne celý mechanizmus.
 - Zostáva ako možnosť na ďalšie smerovanie (druhá polovica semestra).

Ďalšie stretnutie

- Predbežný čas stretnutí, ktorý nám všetkým vyhovoval - streda 16:00-18:00.

Úlohy z minulých stretnutí:

| ID | Riešiteľ | Opis | Zadané | Termín | Status |
|------|----------|---|------------|------------|--------------|
| 12.1 | Veronika | Opraviť chyby v prezentácii a zavesiť ju na stránku | 14.12.2010 | 14.02.2011 | Rozpracované |

Nové úlohy:

| ID | Riešiteľ | Opis | Zadané | Termín | Status |
|------|---------------------|---|------------|---------------|--------|
| 13.1 | Juro | Ozvať sa druhému tímu kvôli IIT.SRC | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.2 | Andrej, Veronika | Dať dokopy prehľad pohybov – hlavne ktoré sa ešte majú dokončiť | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.3 | Miro, Roman | Dať dokopy prehľad k testovaciemu frameworku + úlohy | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.4 | Juro | Plán na tri týždne | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.5 | Veronika | Zistiť nutnosť používania dotProject a pod. | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.6 | Juro | Súčasný stav plánovacieho modulu + gyroskopu | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |
| 13.7 | Andrej | Oddeliť na stránke tabuľky so zápisnicami LS/ZS | 14.02.2011 | 2. stretnutie | Zadané |